مجله مهندسی مکانیک، شماره پیاپی ۸۸، جلد ۶۹، شماره ۲، پاییز، ۱۳۹۸، صفحه ۱۴۷–۱۵

## تحلیل کمانش استوانه مشبک کامپوزیتی با پوسته درونی و بیرونی تحت فشار خارجی

کارشناسی ارشد، گروه مهندسی مکانیک، دانشگاه ملایر، ملایر، ایران	
استادیار، گروه مهندسی مکانیک، دانشگاه ملایر، ملایر، ایران	

#### چکیدہ

بیژن رستمی علی شهر جردی\*

در سالهای اخیر پوستههای استوانهای تقویتشده در اجزای اصلی ساختارهای هواپیمایی، موشکی و دریایی مورداستفاده قرار گرفته شده است. در این مقاله کمانش استوانه مشبک کامپوزیتی با پوسته درونی و بیرونی تحت فشار خارجی مورد تحلیل و بررسی قرار میگیرد. این کار با ایجاد یک مدل تحلیلی برای تعیین پارامترهای سختی معادل یک پوسته استوانهای کامپوزیتی تقویتشده مشبک انجامشده است. بر اساس اصل برهمنهی سختی تقویتکنندهها با سختی پوسته جمع میگردد تا پارامترهای سختی معادل کل ساختار به دست آید. معادلات حاکم بر ساختارهای مشبک استوانهای بر اساس میدان جابجایی و روابط تنش و کرنش بهصورت ماتریسی با استفاده از نظریه کلاسیک پوستهها تحت شرایط مرزی تکیهگاهی ساده و گیردار حل میگردد. نتایج نشان میدهد افزایش پارامترهای زاویه، طول سلول مشبک و سطح مقطع باعث افزایش سختی معادل و بار بحرانی کمانش تا قبل از رسیدن به مود کمانش موضعی تقویتکنندهها میشود ولی افزایش بیشتر آنها کمانش موضعی و کمانش سازه را در پی دارد؛ بنابراین میتوان برای تمامی پارامترهای مؤثر، مقدار بهینهای را در نظر گرفت و همچنین برای مؤثر بودن ساختار مشبک به تعداد محدودی تقویتکننده با زاویه بهینه، فاصله طولی و سطح مقطع مناسب جهت جلوگیری از کمانش موضعی و درنهایت کی نیز است.

واژههای کلیدی: ساختار استوانهای مشبک، کمانش، کامپوزیت.

# Buckling analysis of composite lattice cylinder whit inner and outer shell under external pressure

B. Rostami	Department of Mechanical Engineering, Malayer University, Malayer, Iran
A. Shahrjerdi	Department of Mechanical Engineering, Malayer University, Malayer, Iran

#### Abstract

In recently years, Stiffened cylindrical shells are used in the major components of aviation, missile and marine structures. In this study has been analyzed buckling of composite lattice cylinder with inner and outer shell under external pressure. This was accomplished by developing an analytical model for determination of the equivalent stiffness parameters of a grid stiffened composite cylindrical shell. This stiffness contribution of the stiffeners was superimposed with the stiffness contribution of the shell to obtain the equivalent stiffness parameters of the whole panel. Equations governing the cylindrical lattice structures are solved based on the displacement and stress-strain relations in the form of a matrix using classical shell theory under boundary conditions clamp supported and simply supported. The results show increase in grid cell length, angle and cross-section parameters caused increase in stiffness and critical buckling load but increase further them cause local and global buckling. Finally for all of them can be considered optimal value and for prevent local and global buckling and the effectiveness of the lattice structure to a limited number of stiffener with optimal angle, longitudinal and cross sections required. **Keywords:** Lattice cylindrical, Buckling,Composite.

#### ۱– مقدمه

سازههای کامپوزیتی به علت نسبت مقاومت به وزن بالا و مقاومت در برابر رطوبت و خوردگی و سایر خواص منحصربهفرد، در صنایع مختلف ازجمله صنایع هوایی، دریایی، موشکی و مخازن تحت فشار کاربرد زیادی دارند. در این میان پوستههای کامپوزیتی یکی از سازههای پرکاربرد هستند که از سالها پیش مورد توجه طراحان بوده است. یکی از روشهای بهبود کارایی پوستههای کامپوزیتی استفاده از انواع تقویتکنندهها میتوانند به صورت محیطی، محوری و یا مارپیچ مورد استفاده قرار گیرند. طبیعت ساختار

و درنتیجه افزایش قدرت تحمل آسیب در این سازهها میشود [۱]. همچنین ساختهشدن تقویت کننده ها از الیاف تک جهته احتمال بروز پدیده تورق در آنها را نسبت به ساختارهای مشبک کاهش می دهد و این عامل به نوبه خود مقاومت این سازه ها را در برابر ضربه و خستگی افزایش می دهد. علاوه بر این، مجزا بودن تقویت کننده ها از یکدیگر امکان سرایت ترک از یک تقویت کننده به تقویت کننده مجاور را از بین برده و قدرت تحمل آسیب دیدگی سازه را نیز افزایش می دهد. از طرفی به دلیل ساختار باز این سازه ها، تأثیر رطوبت در آنها ناچیز است و با توجه به استفاده از الیاف پیوسته در ساخت سازه مشبک کامپوزیتی، پتانسیل بالایی برای اتوماسیون فرایند ساخت این قبیل سازه ها وجود دارد. بر اساس به کارگیری شیوه های جدید اتوماسیون، قیمت این

شبکهای موجب تغییر مسیر بارهای تخریبی در اطراف نقاط آسیبدیده

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Stiffeners(Ribs)

<sup>°</sup> نویسنده مکاتبه کننده، آدرس پست الکترونیکی: alishahrjerdi2000@yahoo.com تاریخ دریافت: ۹۶۱۰۶۱۲۷ ۱تاریخ پذیرش: ۲۱۳۰

محصولات نیز کاهش چشمگیری خواهد داشت [۱]. کمانش یوستهها مشبک تحت بارگذاریهای مختلف، ازجمله بار خارجی، یکی از مهمترین مودهای واماندگی آنهاست. به همین سبب مطالعه رفتار كمانشى آنها از اهميت ويژهاى برخوردار است. اولر [۲] اولين كسى بود که بر روی پدیده کمانش تحقیقاتی انجام داده و سعی نمود مدل ریاضی برای آن ارائه نماید. او در سال ۱۹۷۴ نخستین تحلیل صحیح از پایداری یک ستون را با رفتار کمانشی ارائه داد. وی با استفاده از روش تعادل خنثی یعنی تعادل ستون در حالت کمی خمشده توانست معادله دیفرانسیل رفتار یک عضو خطی را استخراج نماید و به حل آن بپردازد و مودهای کمانش و ضرایب بار کمانش تحت این مودها را به دست آورد. ولى اين راهحل يك كار رياضي محض بود و در آن زمان براي آن کاربردی مطرح نبود. در سال ۱۹۹۶ جانکی و همکارانش [۳] روشی را برای محاسبه بار کمانشی پنلهای کامپوزیتی ارائه دادند که در این روش پنلهای صفحهای تقویتشده با استفاده از روشهای ریاضی به پنل صفحهای یکنواخت معادل که دارای سختی معادل با پنل اولیه است تبدیل می گردد. همچنین اثر متقابل پوسته و تقویت کنندهها با استفاده از سختی تقویت کننده ها و پوسته در ناحیه اتصال محاسبه گردیده و بار کمانش با قرار دادن سختی معادل نهایی درروش ریلی ریتز محاسبه شده است. ساموئل کیدان و همکارانش در سال ۲۰۰۳ [۴] مقالهای را تحت عنوان تحلیل بار کمانشی در یک استوانه کامپوزیتی تقویت شده با ساختار شبکهای کامپوزیتی ارائه دادند. فان و همکارانش [۵] در سال ۲۰۱۳ رفتار خمشی- فشاری ساندویچ پانل بامغزی مشبک تقويتشده با الياف كربن را تحليل نمودند. در اين مطالعه نوع خرابي جدایش لایهای و کمانش محلی بررسی شده است. راسینام و همکارش در سال ۲۰۱۳ [۶] تحلیل استاتیکی کمانش پوسته استوانهای نازک تحت فشار خارجی را به روش اجزای محدود بررسی نمودند. آنها در این تحقیق تأثیر انواع پارامترها را روی بار بحرانی کمانش بررسی نمودند. زنگ و جیانگ در سال ۲۰۱۴ [۷] خواص مکانیکی ساختارهای مشبک کامپوزیتی با تغییر نسبت پهنا را بررسی نمودند که در این تحقيق سفتى و استحكام بر پايه روش مكانيك محيط پيوسته استخراجشده است. سان و همکارانش در سال ۲۰۱۴ [۸] کمانش پوسته استوانهای تحت فشار خارجی را با روش همیلتون و بر پایه تئوري دانل انجام دادند. نتايج نشان داد كه كمينه فشار بحراني پوسته استوانه ی تحت شرایط مرزی آزاد نسبت به شرایط مرزی دیگر کمتر است. سوفيو و همكارش در سال ۲۰۱۴ [۹] كمانش و ارتعاش پوسته استوانهای مواد مدرج تابعی (FGM)<sup>۱</sup> را تحت فشار خارجی انجام دادند. آنها معادلات اوليه را بر اساس نظريه دانل استخراج نموده و به روش گالرکین حل نمودند. فان و همکارانش در سال ۲۰۱۴ [۱۰] رفتار فشاری کامپوزیتهای مشبک را بررسی نمودند. در سال ۲۰۱۵ ستوری و همکارانش [۱۱] با استفاده از نظریه مرتبه سوم تغییر شکل برشی به بررسی کمانش استوانه مواد مدرج تابعی با تقویتی طولی پرداختهاند، در این تحقیق اثرات بارگذاری و پارامترهای هندسی تقویت کنندههای طولی و شاخص توان در تعیین خواص مواد مدرج تابعی در شرایط مرزى تكيه گاهى مختلف بر بار بحراني كمانش موردمطالعه قرار گرفت و

بامطالعه پژوهشهای انجامشده، خلأهای موجود در زمینه تحقیقات صورت گرفته در حوزه کمانش ساختارهای مشبک به شرح زیر است:

مطالعه اندکی (بهصورت روش عددی اجزاء محدود) در خصوص کمانش ساختار مشبک تحت بارمحوری انجامشده ولی بررسی کمانش این ساختارها تحت فشار خارجی در مراجع بررسیشده صورت نگرفته است. همچنین تحلیل ساختارهای مشبک با هندسه تک پوسته مطالعه و بررسیشده ولی تحقیقی در خصوص این ساختار با پوسته بیرونی و درونی به عمل نیامده است. تحقیقاتی نیز بر روی کمانش پوسته استوانهای تحت شرایط مرزی تکیه گاهی ساده انجامشده ولی مطالعهای در خصوص معادلات آن تحت شرایط مرزی تکیه گاهی گیردار صورت نگرفته است.

هدف از این مقاله بررسی کمانش استوانه مشبک کامپوزیتی با پوسته بیرونی و درونی تحت فشار خارجی و شرایط مرزی <sup>۲</sup>S-S<sup>۲</sup>,S-S است که با استفاده از روش گالرکین بار بحرانی کمانش استخراج گردیده و تأثیرات پارامترهای هندسی بر بار بحرانی کمانش به صورت تحلیلی و عددی مورد بررسی قرارگرفته شده است.

## ۲- معادلات حاکم

در شكل ۱، پوسته استوانه اى كامپوزیتى چندلایه با شعاع R، طول L و ضخامت t نشان داده شده است. U، V و W به ترتیب مؤلفه هاى تغییر مكان در جهت x،  $\theta$  و z مىباشند. همان طور كه در این شكل نشان داده شده، مبدأ مختصات بر روى صفحه میانى پوسته در نظر گرفته مى شود. مختصه x در جهت طولى، مختصه  $\theta$  در جهت محیطى و مختصه z در جهت ضخامت پوسته است.

نتایج مشخص کرد که پارامترهای هندسی تقویتکنندههای طولی تأثیرات مهمی بر بار بحرانی کمانش دارد. در سال ۲۰۱۵ سوفیو [۱۲] به مطالعه کمانش پوستههای مخروطی ناقص و کامل مواد مدرج تابعی تحت فشار خارجی در چارچوب نظریه تنش برشی پرداخته و در آن اثرات تنش برشی، مقطع مواد مدرج تابعی و مشخصات پوسته که بر روی بار بحرانی عمودی مؤثر است مورد بررسی قرار گرفت. در سال مشبک غیر همشکل با شرایط مرزی گیردار تحت فشار محوری ارائه مشبک غیر همشکل با شرایط مرزی گیردار تحت فشار محوری ارائه تقویتکنندههای قطری بر بار بحرانی کمانش معرفی مینماید. در سال داده است. در این مقاله مؤثرترین پارامترها را زاویه و جهت تقویتکنندههای قطری بر بار بحرانی کمانش معرفی مینماید. در سال در آن تأثیرات نسبتهای ارتفاع به پهنا تقویتیها، طول به شعاع، شعاع به ضخامت پوسته و تعداد موجهای محیطی روی فرکانس طبیعی با شرایط مرزی تکیهگاهی ساده ارزیابیشده است.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Clamp support

<sup>3</sup> Simply support

<sup>&#</sup>x27; Functionally graded material



شکل ۱- پوسته استوانهای کامپوزیتی و سیستم مختصات مرجع.

مؤلفههای کرنش و انحنا برای صفحه میانی پوستهها در سیستم مختصات مماس- نرمال پوسته به صورت روابط (۱) است [۱۵].

$$\begin{split} \epsilon_{x}^{0} &= \frac{\partial u}{\partial x} \\ \epsilon_{\theta}^{0} &= \frac{1}{R} \frac{\partial v}{\partial \theta} + \frac{w}{R} \\ \gamma_{x\theta}^{0} &= \frac{1}{R} \frac{\partial u}{\partial \theta} + \frac{\partial v}{\partial x} \\ k_{x} &= -\frac{\partial^{2} w}{\partial x^{2}} \\ k_{\theta} &= \frac{1}{R^{2}} \left( \frac{\partial v}{\partial \theta} - \frac{\partial^{2} w}{\partial \theta^{2}} \right) \\ k_{x\theta} &= \frac{1}{R} \left( \frac{\partial v}{\partial x} - 2 \frac{\partial^{2} w}{\partial x \partial \theta} \right) \end{split}$$
(1)

رابطه برآیندهای نیرو و ممان با مؤلفههای کرنش و انحنای صفحه میانی بهصورت معادله (۲) است [۱۵]:

$ \begin{vmatrix} N_{\theta} \\ N_{x\theta} \\ M_{x} \\ M_{\theta} \\ M_{\theta} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A_{21} & A_{22} & A_{26} & B_{21} & B_{22} & B_{26} \\ A_{61} & A_{62} & A_{66} & B_{61} & B_{62} & B_{66} \\ B_{11} & B_{12} & B_{16} & D_{11} & D_{12} & D_{16} \\ B_{21} & B_{22} & B_{26} & D_{21} & D_{22} & D_{26} \\ \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \varepsilon_{\theta} \\ \gamma_{x\theta} \\ \varepsilon_{x} \\ \varepsilon_{\theta} \end{vmatrix} $	[N <sub>x</sub> ]		A <sub>11</sub>	A <sub>12</sub>	A <sub>16</sub>	B <sub>11</sub>	B <sub>12</sub>	B <sub>16</sub>	$\epsilon_{\rm x}^0$	
$ \begin{vmatrix} N_{x\theta} \\ M_x \\ M_\theta \\ M_\theta \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A_{61} & A_{62} & A_{66} & B_{61} & B_{62} & B_{66} \\ B_{11} & B_{12} & B_{16} & D_{11} & D_{12} & D_{16} \\ B_{21} & B_{22} & B_{26} & D_{21} & D_{22} & D_{26} \\ \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \gamma_{x\theta}^0 \\ \kappa_x \\ \kappa_\theta \end{vmatrix} $ (7)	Nθ		A <sub>21</sub>	A <sub>22</sub>	$A_{26}$	B <sub>21</sub>	B <sub>22</sub>	B <sub>26</sub>	$\epsilon_{\theta}^{0}$	
$ \begin{vmatrix} M_{x} \\ M_{\theta} \\ B_{21} \\ B_{22} \\ B_{26} \\ B_{21} \\ B_{22} \\ B_{26} \\ B_{21} \\ B_{20} \\ $	$N_{\boldsymbol{x}\boldsymbol{\theta}}$	[_	A <sub>61</sub>	A <sub>62</sub>	A <sub>66</sub>	B <sub>61</sub>	B <sub>62</sub>	B66	$\gamma_{\rm YYO}^0$	
$ \begin{vmatrix} M_{\theta} \\ B_{21} & B_{22} & B_{26} & D_{21} & D_{22} & D_{26} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} x_{\theta} \\ x_{\theta} \end{vmatrix} $	$M_{\mathbf{X}}$	[	B <sub>11</sub>	$B_{12}$	$B_{16}$	D <sub>11</sub>	D <sub>12</sub>	D <sub>16</sub>	κ <sub>v</sub>	(٢)
	$M_{\boldsymbol{\theta}}$		B <sub>21</sub>	B <sub>22</sub>	B <sub>26</sub>	D <sub>21</sub>	D <sub>22</sub>	D <sub>26</sub>	κο	
$\begin{bmatrix} M_{x\theta} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{61} & B_{62} & B_{66} & D_{61} & D_{62} & D_{66} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} K_{x\theta} \end{bmatrix}$	$M_{x\theta}$	J	B <sub>61</sub>	B <sub>62</sub>	B <sub>66</sub>	D <sub>61</sub>	D <sub>62</sub>	D <sub>66</sub>	κ <sub>v</sub> ρ	

که در رابطه فوق ماتریسهای B ،A و D عبارتاند از [۱۵]:

$$\begin{cases} A_{ij} = \sum_{k=1}^{N} \left(\overline{Q}_{ij}\right)_{k} \left(t_{k} - t_{k-1}\right) \\ B_{ij} = \sum_{k=1}^{N} \left(\overline{Q}_{ij}\right)_{k} \left(t_{k}^{2} - t_{k-1}^{2}\right) & i, j = 1, 2, 6 \\ D_{ij} = \sum_{k=1}^{N} \left(\overline{Q}_{ij}\right)_{k} \left(t_{k}^{3} - t_{k-1}^{3}\right) & (7) \end{cases}$$

در این روابط  $t_k$  فاصله لایه k ام از صفحه میانی و N تعداد لایههاست. همچنین  $\overline{Q}_{ij}$ ماتریس سفتی اصلاح شده تنش صفحه ای (توضیحات در صفحه ۱۱مقاله) میباشد.

# ۳- محاسبه سفتی معادل ساختارهای مشبک

### ۳-۱- ساختارهای مشبک

یک مدل تحلیلی از ساختار مشبک در شکل شماره ۲ نمایش دادهشده است. المان واحد طوری انتخاب میگردد که کل ساختار سازه با استفاده از تکرار المان واحد تولید گردد.



خصوصیات سفتی یک سلول که بهصورت تکرار ایجادشده است، نماینده سفتی کل بخش تکرارشونده است. کامپوزیتهای تقویتشده با الیاف، نوعی از مواد اورتوتروپیک هستند که در آنها خواص مکانیکی در یک جهت خاص قوییتر بوده و معمولاً از دو قسمت ماتریس و الیاف تشکیلشدهاند. الیاف جزء قوییتر بوده و بهواسطه آن مادهی کامپوزیت میگیرد و چون زاویه الیاف قرار دارد خواص مکانیکی قوییتری به خود بنابراین خصوصیات اورتوتروپیک بهدستآمده، در جهت محوری است. برای تعیین ماتریس سفتی کل پوسته تقویتشده لازم است که ابتدا ساختار مشبک به یک ورق پیوسته معادل شود و سپس ماتریس سفتی آن تعیین گردد [۴]. برای استخراج ماتریس سفتی فرضیات زیر در نظر گرفتهشده است [۴]:

- مدول عرضی تقویت کنندهها خیلی کمتر از مدول طولی و همچنین ابعاد سطح مقطع عرضی کوچکتر در مقایسه با ابعاد طولی تقویت کنندهها است.
- کرنش در سطح مقطع عرضی تقویت کنندهها یکسان میباشد. ازاینرو تنش در سطح مقطع عرضی تقویت کنندههای محیطی و مارپیچی یکسان است.
- بارها توسط نیروهای برشی بین پوسته و لایه تقویت کننده انتقال می ابد.

## ۳-۲- تحلیل نیرو در ساختار مشبک

کرنش سطح میانی و انحنای پوسته به ترتیب توسط متغیرهای کرنش سطح میانی و انحنای پوسته به ترتیب توسط متغیرهای متناظر در سطح درونی پوسته (وجه مشترک تقویتکننده و پوسته) از شرایط کرنش سطح میانی و انحنای پوسته از معادله (۴) استخراج می گردد. وقتی تقویتکنندهها به پوسته می چسبند و یکپارچه می شوند به دلیل فرض دوم، کرنش در سطح مقطع تقویتکنندهها از کرنش سطح نظر گرفته می شود. بنابراین کرنش در تقویتکنندهها از کرنش سطح روی پوسته به دست می وسته از کرنش مطح درونی پوسته روی و می از کرنش مطح مواد و یوسته می وسته می و مواد در می و می از کرنش در مور یو می در تقویتکننده و از کرنش مطح روی پوسته به دست می آید [۴].



با توجه به اینکه کرنش در فاصله Z از صفحه میانی از رابطه به دست میآید خواهیم داشت [۴]:  $\varepsilon = \varepsilon^{\circ} + kz$ 

$$\begin{split} & \varepsilon_{x} = \varepsilon_{x}^{\circ} + k_{x}(\frac{t}{2}) \\ & \varepsilon_{\theta} = \varepsilon_{\theta}^{\circ} + k_{\theta}(\frac{t}{2}) \\ & \varepsilon_{x\theta} = \varepsilon_{x\theta}^{\circ} + k_{x\theta}(\frac{t}{2}) \end{split} \tag{(f)}$$

t ضخامت پوسته است.

 $F_3$  با توجه به شکل ۳ نیروهای محوری متناظر به نامهای  $F_1$  ،  $F_2$  ،  $F_2$  ،  $F_3$  و  $F_3$  از کرنشهای طولی تقویت کنندهها محاسبه می شوند. نیروهای در واحد طول  $N_{X}$  و  $N_{\theta}$  ،  $N_{X}$  و احد بالا به پهنای لبه متناظر المان واحد حاصل می شوند.  $I_{I}$ ،  $I_{I}$  و  $I_3$  به ترتیب پهنای لبه متناظر المان واحد حاصل می شوند.  $I_{I}$ ،  $I_{I}$  و  $I_{I}$  به ترتیب  $I_{I}$  می متناظر المان واحد حاصل می شوند.  $I_{I}$  و  $I_{I}$  به ترتیب  $I_{I}$  و  $I_{I}$  به ترتیب  $I_{I}$  می متناظر المان واحد حاصل می شوند.  $I_{I}$  و  $I_{I}$  به ترتیب  $I_{I}$  می متناظر المان واحد حاصل می شوند.  $I_{I}$  و  $I_{I}$  به ترتیب  $I_{I}$  و  $I_{I}$  به ترتیب  $I_{I}$  و  $I_{I}$ 

$$\begin{cases} \epsilon_{l} \\ \epsilon_{t} \\ \epsilon_{lt} \end{cases} = \begin{bmatrix} c^{2} & s^{2} & sc \\ s^{2} & c^{2} & -sc \\ -2sc & 2sc & c^{2}-s^{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \epsilon_{x} \\ \epsilon_{\theta} \\ \epsilon_{x\theta} \end{bmatrix}$$
 (A)

بر طبق فرضیات صورت گرفته [۴] اثرات کرنش عمودی <sub>۲</sub> ۶ و کرنش برشی *<sub>ا</sub>ا*ع ناچیز هستند. کرنش طولی <sub>1</sub> ۶ از معادلـه (۵) بـهصورت رابطه (۶) استخراج می گردد [۴]:

$$=c^{2}\varepsilon_{x}+s^{2}\varepsilon_{\theta}+sc\varepsilon_{x\theta} \tag{9}$$

وقتی کرنشهای محوری در تقویتکنندهها به وجود میآیند، نیروهای محوری متناظر بـه نـامهـای ، ، ، ، و جو از کـرنشهـای طـولی محاسبه میشوند. معادلههای (۷) نشاندهنده سه نیروی حاصـل اسـت [۴].

$$\begin{split} F_{1} &= AE_{1}\epsilon_{1}^{1} = AE_{1}(c^{2}\epsilon_{x} + s^{2}\epsilon_{\theta} - sc\epsilon_{x\theta}) \\ F_{2} &= AE_{1}\epsilon_{1}^{2} = AE_{1}(c^{2}\epsilon_{x} + s^{2}\epsilon_{\theta} + sc\epsilon_{x\theta}) \\ F_{3} &= AE_{1}\epsilon_{1}^{3} = AE_{1}(\epsilon_{\theta}) \end{split}$$
(Y)

از جمعکردن نیروها در جهت  $\mathcal{X}, \mathcal{H}$  معادله (۸) حاصل میگردد:  $F_{X} = F_{1} \cos(\phi) + F_{2} \cos(\phi) = AE_{1}(2c^{3}\varepsilon_{X} + 2s^{2}c\varepsilon_{\theta})$ 

$$\begin{split} F_{\theta} &= F_1 \sin(\phi) + F_2 \sin(\phi) + 2F_3 = AE_1 (2sc^2 \epsilon_x + (2s^3 + 2)\epsilon_{\theta}) \quad (\Lambda) \\ F_{x\theta} &= F_1 \cos(\phi) - F_2 \cos(\phi) = AE_1 (2sc^2 \epsilon_{x\theta}) \end{split}$$

نیروهای در واحد طول  $N_{x\theta}, N_{\theta}, N_x$  توسط تقسیم عبارات نیروی بالا به طول لبهی متناظر المان واحد به دست می آیند.

$$\begin{split} N_{x} &= \frac{AE_{l}}{a} \bigg( 2c^{3} \tilde{\epsilon_{x}^{\circ}} + 2c^{3} k_{x} \big(\frac{t}{2}\big) + 2s^{2} c \tilde{\epsilon_{\theta}^{\circ}} + 2s^{2} c k_{\theta} \big(\frac{t}{2}\big) \bigg) \\ N_{\theta} &= \frac{AE_{l}}{b} \bigg( 2sc^{2} \tilde{\epsilon_{x}^{\circ}} + 2sc^{2} k_{x} \big(\frac{t}{2}\big) + \big(2s^{3} + 2\big) \tilde{\epsilon_{\theta}^{\circ}} + \big(2s^{3} + 2\big) k_{\theta} \big(\frac{t}{2}\big) \bigg) \qquad (\texttt{P}) \\ N_{x\theta} &= \frac{AE_{l}}{b} \bigg[ 2sc^{2} \tilde{\epsilon_{x\theta}^{\circ}} + 2sc^{2} k_{x\theta} \big(\frac{t}{2}\big) \bigg] \end{split}$$

#### ۳-۳- آنالیز گشتاور در ساختار مشبک

گشتاور توسط نیروی برشی بین وجه مشترک پوسته و تقویت کننده ایجاد می گردد. از اصل تعادل، این نیروهای برشی برابر با نیروهای تقویت کننده می باشند که در قسمت قبل محاسبه شدند. گشتاور ایجادشده توسط این نیروها روی صفحه میانی مساوی حاصل ضرب نیروها در نصف ضخامت پوسته است. دیا گرام آزاد در شکل نشان دهنده گشتاورهای متفاوت ایجادشده توسط نیروهای *F* است. هنگامی که گشتاورهای ایجادشده به دلیل نیروهای برشی پوسته باشد فقط <sub>ds</sub> *M* موردتوجه قرار می گیرد. در دیا گرام آزاد شکل ۵ گشتاور خالص M از میانگین گشتاور پوسته و تقویت کننده بر یکدیگر قابل مشاهده است [۴].



شكل ۴- دياگرام آزاد گشتاور براي المان واحد [۴].

شکل ۴ نشاندهنده دیاگرام آزاد گشتاور بر روی المان واحد است.  $F_1 = M_2 \cdot M_1 = K_1$  به ترتیب گشتاورهای حاصله از نیروهای  $F_1$ ،  $F_2 = F_3 = F_2$  هستند. مشابه حالت آنالیز نیرو بر روی المان واحد، گشتاور حاصل جهات عمودی و افقی المان واحد محاسبه می شوند. گشتاورهای  $M_2 \cdot M_1 = M_2$  و  $M_1$  توسط ضرب نیروهای برشی متناظر  $F_1 \cdot F_2 = F_2$  در بازوی سطح ( $\frac{t}{2}$ ) محاسبه شده اند. با گشتاورهاست. روابط (۱۲) و (۱۳) نشاندهنده نتیجه ینهایی همان مقدار



شکل ۵- توزیع گشتاور در صفحه مشبک و پوسته [۴].

برای حالتی که پوسته استوانهای تنها تحت فشار هیدرو استاتیک قرار  
داشته باشد، 
$$P_{\theta} = P_{\theta}$$
 همچنین  $P_{n}$  به صورت معادله (۱۷)  
تعریف می گردد [۱۷]:  
 $P_{n} = \frac{P}{R} \left\{ \frac{\partial v}{\partial \theta} - \frac{\partial^{2} w}{\partial \theta^{2}} \right\}$  (۱۶)

در معادله بالا P فشار هيدرو استاتيک است.

با جایگذاری معادلات (۲) و (۱۷) در معادله (۱۶) رابطه زیر استخراج  $M_x = M_1 \cos(\varphi) + M_2 \cos(\varphi)$  $M_\theta = M_1 \sin(\varphi) + M_2 \sin(\varphi) + M_2 \sin(\varphi)$ 

$$\begin{array}{l} L_{11}u + L_{12}v + L_{13}w = 0 \\ L_{21}u + L_{22}v + L_{23}w = 0 \\ L_{31}u + L_{32}v + L_{33}w = 0 \end{array} \tag{17}$$

که  $L_{ii}$  ها عملگرهایی هستند که به صورت زیر تعریف می شوند [۱۶]:

$$\begin{split} L_{11} &= A_{11} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + \frac{2A_{16}}{R} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial \theta} + \frac{A_{66}}{R^{2}} \frac{\partial^{2}}{\partial \theta^{2}} \\ L_{12} &= L_{21} = \left\{ A_{16} + \frac{B_{16}}{R} \right\} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + \\ \left\{ \frac{(A_{12} + A_{66})}{R} + \frac{(B_{12} + B_{66})}{R^{2}} \right\} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial \theta} + \left\{ \frac{A_{26}}{R^{2}} + \frac{B_{26}}{R^{3}} \right\} \frac{\partial^{2}}{\partial \theta^{2}} \\ L_{22} &= \left\{ A_{66} + 2 \frac{B_{66}}{R} \right\} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + \\ \left\{ 2 \frac{A_{26}}{R} + 4 \frac{B_{26}}{R^{2}} \right\} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial \theta} + \left\{ \frac{A_{22}}{R^{2}} + 2 \frac{B_{22}}{R^{3}} \right\} \frac{\partial^{2}}{\partial \theta^{2}} \\ L_{13} &= L_{31} = -B_{11} \frac{\partial^{3}}{\partial x^{3}} - 3 \frac{B_{16}}{R} \frac{\partial^{3}}{\partial x^{2} \partial \theta} - \\ \frac{B_{12} + 2B_{33}}{R^{2}} \frac{\partial^{3}}{\partial x \partial \theta^{2}} - \frac{B_{26}}{R^{3}} \frac{\partial^{3}}{\partial \theta^{3}} + \frac{A_{12}}{R} \frac{\partial}{\partial x} + \frac{A_{26}}{R^{2}} \frac{\partial}{\partial \theta} \\ L_{23} &= L_{32} = - \left\{ B_{16} + \frac{D_{16}}{R} \right\} \frac{\partial^{3}}{\partial x^{2} \partial \theta} - \\ \left\{ \frac{B_{12} + 2B_{66}}{R} + \frac{D_{12} + 2D_{66}}{R^{2}} \right\} \frac{\partial^{3}}{\partial x^{2} \partial \theta} - \\ \left\{ \frac{B_{12} + 2B_{66}}{R} + \frac{D_{12} + 2D_{66}}{R^{2}} \right\} \frac{\partial^{3}}{\partial x^{2} \partial \theta} - \\ \left\{ \frac{B_{12} + 2B_{66}}{R} + \frac{D_{12} + 2D_{66}}{R^{2}} \right\} \frac{\partial^{3}}{\partial x^{2} \partial \theta} - \\ \left\{ \frac{B_{12} + 2B_{66}}{R} + \frac{D_{12} + 2D_{66}}{R^{2}} \right\} \frac{\partial^{3}}{\partial x^{2} \partial \theta} - \\ \left\{ \frac{B_{12} + 2B_{66}}{R} + \frac{D_{12}}{R^{2}} \right\} \frac{\partial}{\partial x^{2}} + \\ \left\{ \frac{B_{22}}{R^{2}} + \frac{B_{22}}{R^{2}} \right\} \frac{\partial}{\partial x} + \\ \left\{ \frac{A_{26}}{R} + \frac{B_{26}}{R^{2}} \right\} \frac{\partial}{\partial x} + \\ \left\{ \frac{A_{26}}{R} + \frac{B_{26}}{R^{2}} \right\} \frac{\partial}{\partial x} + \\ \left\{ \frac{D_{26}}{R} \frac{\partial^{4}}{\partial x^{2} \partial \theta^{3}} + \frac{D_{22}}{R^{2}} \frac{\partial^{4}}{\partial \theta} + \\ L_{33} = \\ \left\{ D_{11} \frac{\partial^{4}}{\partial x^{4}} + 4 \frac{D_{16}}{R} \frac{\partial^{4}}{\partial x^{3} \partial \theta} + 2 \frac{D_{12} + 2D_{66}}{R^{2}} \frac{\partial^{4}}{\partial x^{2} \partial \theta^{2}} + \\ \left\{ 2 \frac{B_{12}}{R} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 4 \frac{A_{26}}{R^{2}} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial \theta} + \left( 2 \frac{B_{22}}{R^{3}} + \frac{P}{R} \right) \frac{\partial^{2}}{\partial \theta^{2}} \\ + \\ \left\{ 2 \frac{B_{12}}{R} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 4 \frac{A_{26}}{R^{2}} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial \theta} + \left( 2 \frac{B_{22}}{R^{3}} + \frac{P}{R} \right) \frac{\partial^{2}}{\partial \theta^{2}} \\ + \\ \left\{ 2 \frac{B_{12}}{R} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 4 \frac{A_{26}}{R^{2}} \frac{\partial^{2}}{\partial x \partial \theta} + \left( 2 \frac{B_{22}}{R^{3}} + \frac{P}{R} \right) \frac{\partial^{2}}{\partial \theta^{2}} \\ + \\ \left\{ 2 \frac{B_{12}}{R} \frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}} + 4 \frac{$$

## ۴-۲- شرایط مرزی

توابع u و v باید به نحوی تعیین گردند که شرایط مرزی موردنظر را ارضاء نمایند.

فرم کلی این توابع به صورت روابط (۲۰) است [۱۸]:

$$\begin{aligned} & u = \bigcup f_{11}(x,\theta) \\ & v = V f_{21}(x,\theta) \\ & w = W f_{31}(x,\theta) \end{aligned}$$

فرم کلی توابع  $f_{11}$ ،  $f_{11}$  و  $f_{31}$  که بهصورت رابطه (۲۱) است  $[1\Lambda]$ :

$$\begin{split} f_{11}(x,\theta) &= \frac{\partial \Phi_x}{\partial \theta} \cos(n\theta) \\ f_{21}(x,\theta) &= \Phi(x) \sin(n\theta) \\ f_{31}(x,\theta) &= \Phi(x) \cos(n\theta) \end{split} \tag{7.}$$

$$\begin{split} &\Rightarrow M_l = \frac{AE_l * t}{2} \bigg( c^2 \epsilon_x^\circ + c^2 k_x(\frac{t}{2}) + s^2 \epsilon_\theta^\circ + s^2 k_\theta(\frac{t}{2}) - sc \epsilon_{x\theta}^\circ - sc k_{x\theta}(\frac{t}{2}) \bigg) \\ &\Rightarrow M_2 = \frac{AE_l * t}{2} \bigg( c^2 \epsilon_x^\circ + c^2 k_x(\frac{t}{2}) + s^2 \epsilon_\theta^\circ + s^2 k_\theta(\frac{t}{2}) - sc \epsilon_{x\theta}^\circ - sc k_{x\theta}(\frac{t}{2}) \bigg) \\ &\Rightarrow M_3 = \frac{AE_l * t}{2} \bigg( \epsilon_\theta^\circ + k_\theta(\frac{t}{2}) \bigg) \end{split}$$
(1.)

 $\begin{cases} M_x = M_1 \cos(\phi) + M_2 \cos(\phi) \\ M_\theta = M_1 \sin(\phi) + M_2 \sin(\phi) + 2M_3 \\ M_{x\theta} = M_2 \cos(\phi) - M_1 \sin(\phi) \end{cases} \tag{11}$ 

$$\Rightarrow \begin{cases} M_{x} = \frac{AE_{l}t}{2a} \left[ 2c^{3} \hat{\epsilon}_{x}^{\circ} + 2c^{3} k_{x}(\frac{t}{2}) + 2s^{2} c\epsilon_{\theta}^{\circ} + 2s^{2} ck_{\theta}(\frac{t}{2}) \right] \\ M_{\theta} = \frac{AE_{l}t}{2b} \left[ 2sc^{2} \hat{\epsilon}_{x}^{\circ} + 2sc^{2} k_{x}(\frac{t}{2}) + (2s^{3} + 2)\epsilon_{\theta}^{\circ} + (2s^{3} + 2)k_{\theta}(\frac{t}{2}) \right] \\ M_{x\theta} = \frac{AE_{l}t}{2b} \left[ 2sc^{2} \hat{\epsilon}_{x\theta}^{\circ} + 2sc^{2} k_{x\theta}(\frac{t}{2}) \right] \end{cases}$$
(17)

### ۴-۳- سفتی معادل ساختار پوسته مشبک

با استخراج پارامترهای سفتی برای یک المان میتوان با تعمیم آن به کل سازه ماتریس های سفتی را به دست آورد. سفتی کل سازه ساندویچی تقویت شده از برهم نهی سفتی معادل پوسته مشبک به همراه سفتی پوسته بالایی و پوسته پایینی به دست میآید. برای نوشتن معادلات بر اساس میدان جابجایی از روابط تنش و کرنش

که بهصورت ماتریس کلی رابطه (۱۴) است استفاده میشود [۴].

$$\begin{cases} N_{x} \\ N_{\theta} \\ N_{x\theta} \\ M_{x} \\ M_{\theta} \\ M_{x\theta} \\ \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} [A] & [B] \\ [B] & [D] \end{bmatrix} \begin{cases} \varepsilon_{x}^{0} \\ \varepsilon_{\theta}^{0} \\ \gamma_{x\theta}^{0} \\ k_{x} \\ k_{\theta} \\ k_{x\theta} \\ k_{x\theta} \\ \end{bmatrix}$$
(17)

نیرو و گشتاور کل سازه از جمع ماتریسی نیرو و گشتاور حاصل از سازه مشبک و پوسته بیرونی و درونی به دست می آید:

در رابطه (۱۵) بالانویس s مربوط به شبکه تقویت کنندهها و بالانویس sh مربوط به پوسته است. بهاین تر تیب ماتریس سفتی معادل کل سازه از حاصل جمع ماتریس سفتی پوسته بیرونی و درونی با ماتریس سفتی تقویت کنندهها به دست می آید:

$$\begin{bmatrix} \mathbf{N} \\ \mathbf{M} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}^{sh} + \mathbf{A}^{s} + \mathbf{A}^{sh} & \mathbf{B}^{sh} + \mathbf{B}^{s} + \mathbf{B}^{sh} \\ \mathbf{B}^{sh} + \mathbf{B}^{s} + \mathbf{B}^{sh} & \mathbf{D}^{sh} + \mathbf{D}^{sh} + \mathbf{D}^{sh} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \boldsymbol{\varepsilon}^{\circ} \\ \mathbf{k} \end{bmatrix}$$
(14)

## ۴- حل تحلیلی

#### ۴–۱– معادلات تعادل

بر اساس نظریه کلاسیک پوستهها، معادلات تعادل برای پوستهها بهصورت معادله (۱۶) میباشد [۱۶]:

$$\begin{split} &\frac{\partial N_x}{\partial x} + \frac{1}{R} \frac{\partial N_{x\theta}}{\partial \theta} + P_x = 0 \\ &\frac{1}{R} \frac{\partial N_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial N_{x\theta}}{\partial x} + \frac{1}{R} \left[ \frac{1}{R} \frac{\partial M_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial M_{x\theta}}{\partial x} \right] + P_\theta = 0 \end{split} \tag{14}$$
 
$$&\frac{\partial^2 M_x}{\partial x^2} + \frac{2}{R} \frac{\partial^2 M_{x\theta}}{\partial x \partial \theta} + \frac{1}{R^2} \frac{\partial^2 M_\theta}{\partial \theta^2} - \frac{N_\theta}{R} + P_n = 0 \end{split}$$

1)

که  $\Phi(x)$  تابع تیری مودال ٔ است که بهصورت معادله (۲۲) تعریف می شود [۱۸]: می شود (۱۸]:

$$\Phi(\mathbf{x}) = \alpha_1 \cosh(\frac{\lambda_m \mathbf{x}}{L}) + \alpha_2 \cos(\frac{\lambda_m}{L}) - \sigma_m \left\{ \alpha_3 \sin h\left(\frac{\lambda_m \mathbf{x}}{L}\right) - \alpha_4 \sin\left(\frac{\lambda_m \mathbf{x}}{L}\right) \right\}$$
(7)

در روابط فوق m و n به ترتیب تعداد نیم موجهای طولی و تعداد موجهای محیطی ایجادشده در شکل مود کمانش پوسته استوانهای میباشند. ضرایب ثابت  $\alpha_1$   $\alpha_2$  ,  $\alpha_1$  و  $\alpha_4$  و متغیرهای  $\lambda_m$  و  $\lambda_m$  با توجه به شرایط مرزی دو انتهای استوانه تعیین میشوند. الف – استوانه مشبک با شرط مرزی دو سر تکیهگاه ساده باع شرط میزی دو با به (الما).

برای سرط مرری دو سر کدیه که ساده داریم ۱۸۹۱: 
$$\lambda_{\rm m} = {\rm m}\pi$$

$$\sigma_{\rm m} = 1$$
(۲۲)

همچنین ضرایب ثابت  ${}_1 \, \alpha_1 \, \alpha_2 \, \, \alpha_3 \, \, \alpha_2 \, \, \alpha_1$  به صورت روابط (۲۴) تعیین می شوند:

$$\begin{array}{l} x=0 \hspace{0.1in},\hspace{0.1in} x=L \\ N_x=M_x=v=w=0 \\ \alpha_1=\alpha_2=\alpha_3=0, \alpha_4=1 \end{array} \tag{(YT)}$$

بهاین ترتیب تابع تیری مودال به صورت معادله (۲۵) خواهد بود:  $\Phi(x) = \sin(\frac{m\pi x}{L})$ 

برای شرط مرزی دو سر تکیهگاه گیردار ضرایب  $\lambda_m$  از حل معادله (۲۶) به دست میآیند [۱۸]:  $cos\lambda_m cosh\lambda_m = 1$  (۲۵)

$$\sigma_{\rm m} = \frac{\cosh \lambda_{\rm m} - \cos \lambda_{\rm m}}{\sinh \lambda_{\rm m} - \sin \lambda_{\rm m}} \tag{(YF)}$$

$$x = 0 , x = L 
 u = v = w = \frac{\partial w}{\partial x} = 0$$

$$a_1 = 1, a_2 = -1, a_3 = 1, a_4 = 1$$

$$(YY)$$

## ۴-۳- روش حل گالرکین

برای حل معادلات حاکم از روش گالرکین استفاده شده است. ضمناً استخراج بار بحرانی کمانش برای ساختار هندسی مشبک استوانهای با پوسته بیرونی و درونی تحت فشار خارجی جنبه نوآوری این مطالعه است که به این روش بهصورت زیر ارائه میگردد. پس از تعیین توابع ۱۱، V و ۱۳، برای حل معادلات تعادل، از روش گالرکین استفاده می شود [۸۸]:

$$\begin{split} &\int_{0}^{2\pi L} (L_{11}u + L_{12}v + L_{13}w) \frac{\partial \Phi}{\partial x} dx d\theta = 0 \\ &\int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} (L_{21}u + L_{22}v + L_{23}w) \Phi dx d\theta = 0 \\ &\int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} (L_{31}u + L_{32}v + L_{33}w) \Phi dx d\theta = 0 \\ &\int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} (L_{31}u + L_{32}v + L_{33}w) \Phi dx d\theta = 0 \\ &\int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} (L_{31}u + L_{32}v + L_{33}w) \Phi dx d\theta = 0 \\ &\int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} (L_{31}u + L_{32}v + L_{33}w) \Phi dx d\theta = 0 \\ &\int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} (L_{31}u + L_{32}v + L_{33}w) \Phi dx d\theta = 0 \\ &\int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} (L_{31}u + L_{32}v + L_{33}w) \Phi dx d\theta = 0 \\ &\int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} (L_{31}u + L_{32}v + L_{33}w) \Phi dx d\theta = 0 \\ &\int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} (L_{31}u + L_{32}v + L_{33}w) \Phi dx d\theta = 0 \\ &\int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{\pi L} \int_{0}^{$$

 $\begin{bmatrix} C_{21} & C_{22} & C_{23} \\ C_{31} & C_{32} & C_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ W \end{bmatrix} = 0$ (Y9)

با قرار دادن  $\det(C) = 0$  معادله مشخصه سیستم به دست میآید که با حل آن میتوان بار بحرانی کمانش را به دست آورد.

#### ۵- مدلسازی عددی اجزای محدود

در شکل ۶ مدل المان محدود پوسته استوانهای کامپوزیتی نشان دادهشده است:



مارپیچی (ب) ساختار مش بندی شده

برای حل مسائل در نرمافزار المان محدود ABAQUS دو روش ضمنی و صریح ارائه شده است. در این تحقیق برای حل از روش صریح استفاده شده است به دلیل اینکه در مسائل کمانش و هر مسئله دینامیکی که تغییر شکل سازه در آن منجر به تغییرات بنیادی در استحکام ماده می شود استفاده از این روش مناسب تر است. مدل اجزای محدود تهيهشده با استفاده از المان تير تيموشينكو و المان پوسته مدلسازی گردیده بنابراین این مدل توانایی تحلیل استاتیکی و دینامیکی با تغییر ضخامت و پهنای تقویتکننده و یا نسبتی از این پارامترها را دارا است. مدل اجزای محدود از سه بخش پوسته، تقویتی طولی و تقویتی محیطی تشکیلشده است. برای پوسته استوانهای کامپوزیتی ترسیم شده، چهار لایه با زوایای الیاف متغیر و باضخامت کلی دو میلیمتر در نظر گرفته می شود از طرفی اگر ضخامت بیش از این باشد تقویت کننده ها دچار کمانش موضعی می شوند و باعث اختلاف نتايج روش تحليلي با المان محدود مي گردد. به علت نازكي پوسته، پوسته و مدل از نوع المان پوسته چهار گره ای<sup>†</sup> است و سفتی سازه نیز در حین فرایند حل انتخاب شده و به روش سیمپسون انتگرال گیری

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Implicit

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Explicit

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> S4R

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Modal beam function

شده است. برای تقویت کنندهها یک دستگاه مختصات محلی به گونه ای تعریف شده که محور اصلی آن در امتداد مارپیچ تقویت کننده ها باشد و با چرخش تقویت کننده ها، محور دستگاه مختصات نیز دوران نماید. المان تقویت کننده ها از نوع المان تیر مرتبه اول سه بعدی استفاده شده است. فشار یکنواخت خارجی معادل یک مگا پاسکال برای سازه در نظر گرفته و شرایط مرزی را برای بهترین حالت که تکیه گاه گیردار است انتخاب می شود. تحلیل خطی برای کمانش استوانه مشبک کامپوزیتی با پوسته درونی و بیرونی در نظر گرفته شده است.

در ضمن تابهحال مطالعهای در خصوص کمانش استوانه مشبک کامپوزیتی با پوسته درونی و بیرونی تحت فشار خارجی با توجه بررسیهای مراجع مختلف انجام نشده است.

# ۶- راستی آزمایی

مشخصات مکانیکی و هندسی پوسته استوانهای با چهار لایه و زوایای مختلف به شرح جدول ۱ است [۱۹]. همانطور که در جداول ۲ و ۳ مشاهده میشود نتایج بدست آمده از روش تحلیلی در مقایسه با روش المان محدود و با نرم افزار ABAQUS دارای دقت قابل قبولی میباشد.

جدول ۱ - مشخصات پوسته استوانهای کامپوزیتی با چهار لایه (ضخامت هر لایه 0.5mm - فخامت استوانه t=2mm - معاع استوانه

استوانه L=1m )	R=0.2m - طول
----------------	--------------

	E1 (GPa)	E2 (GPa)	v <sub>12</sub>	G12 (GPa)	G23 (GPa)	زوایای الیاف در ۴ لایه
	۱۳۸	٩	0.3	6.9	5	[•, ٩•, ٩•, •]
I	۱۳۸	٩	0.3	6.9	5	[9+,9+,9+,9+]
	۱۳۸	٩	0.3	6.9	5	[•,•,•,•]

مشخصات ساختار مشبک نیز به شرح زیر است:

$$b = \left(R\right)\left(\frac{\pi}{4}\right) = 0.15708 \ m$$
$$a = 0.1 \ m$$
$$\phi = \tan^{-1}\frac{a}{b} = 32.48$$

<sup>1</sup> B31

جدول ۲- نتایج بار بحرانی (pa) کمانش حاصل از روش تحلیلی و المان محدود برای استوانهای کامپوزیتی مشبک با پوسته بیرونی و درونی

دوسرگیردار و زاویه الیاف پوسته [0/0/0/0]

اختلاف%	روش تحليلی(pa)	المان محدود(pa)	(m,n)	شمارہ مد
١۶	٨, ١٠ * ١٠ <sup>٥</sup>	٩,٧۵*١٠	(۴و۲)	٨

جدول ۳- نتایج بار بحرانی (pa) کمانش حاصل از روش تحلیلی و المان محدود برای استوانهای کامپوزیتی مشبک با پوسته بیرونی و درونی 10/00/00/01

دوسرگیردار و زاویه الیاف پوسته [0/90/90/]

اختلاف%	روش تحلیلی(pa)	المان محدود(pa)	(m,n)	شماره مد
٣	۱٫۸۳٭۱۰۶	۶،۲۷*۱۰	(۳و۱)	١
١٢	۲, ۴۴×۱۰۶	۶ ۲٫۷۷ *۱۰	(۴و۲)	۵

جدول ۴- نتایج بار بحرانی (pa) کمانش حاصل از روش تحلیلی و المان محدود برای استوانهای کامپوزیتی مشبک با پوسته بیرونی و درونی

دوسرگیردار و زاویه الیاف پوسته [90/90/90]

	روش	المان	(m n)	شماره			
اختلاف%	تحلیلی(pa)	محدود(pa)	(111,11)	مد			
۳۵	۵, ۱۶*۱۰۵	۲ <sub>/</sub> ۹۵*۱۰ <sup>۵</sup>	(۴و۱)	١			
77	۷٫۳*۱۰۵	٩,۴٨*١٠٥	(۵و ۱)	۵			

## ۷- نتایج و بحث

در این بخش بار بحرانی کمانش استوانهای کامپوزیتی مشبک با پوسته بیرونی و درونی برای دو شرط مرزی ساده و گیردار با تغییر پارامترهای هندسی محاسبه شده است. مشخصات فیزیکی و هندسی پوسته در جدول ۱ آورده شده است. پارامترهای مؤثر روی بار بحرانی کمانش عبارتاند از: زاویه ریبها، سطح مقطع ریبها، طول سلول واحد که در ادامه به بررسی و مقایسه آنها و میزان اثرگذاری آنها بر بار بحرانی کمانش پرداخته میشود.

## ۷-۱- اثر زاویه ریب ها

اثر زاویه ریبها (Ø) بر روی بار بحرانـی کمانش پوسـته اسـتوانهای کامپوزیتی مشبک به شرح زیر موردمطالعه قرارگرفته است. مشخصـات شبکه تقویتکنندهها نیز به شرح زیر است:

$$a = 0.2$$
  $\phi = variable$   $b = \frac{a}{\tan \phi}$   
 $E_I = 138 \ Gpa$   $A = 30mm^2$ 

در شکلهای ۲ و ۸ تغییرات بار بحرانی کمانش با زاویه ریبها برای ساختار مشبک با پوسته بیرونی و درونی با شرط مرزی دو سر تکیهگاه ساده و دوسرگیردار برای شکل مودهای نظیر  $m = m_e$  n های مختلف آورده شده است.

همانطور که مشاهده میشود در تمامی شکل مودها برای هر دو شرط مرزی موردنظر، حداکثر مقدار بار بحرانی کمانش به ازای  $\varphi = 40^{\circ}$  مرزی موردنظر، حداکثر مقدار بار بحرانی کمانش به ازای میت است محل می می محل تلاقی خطوط نمودار با یکدیگر است که نشان دهنده تغییر در توالی شکل مودهاست. بررسی نتایج نشان می دهد که برای تقویت یوسته، به تعداد حداقلی از تقویت کننده نیاز است که افزایش زاویه تا قبل از رسیدن به مود کمانش می شود و افزایش بیشتر زاویه، باعث سختی معادل و بار بحرانی کمانش می شود و افزایش بیشتر زاویه، باعث

۱۵۳



شکل ۷- تغییرات بار بحرانی کمانش با زاویه تقویت کنندهها ( برای استوانه مشبک با پوسته بیرونی و درونی با شرط مرزی دو سر m=1 تکیهگاه ساده برای شکل مودهای نظیر

> 5.00E+05 4.00E+05 ··· n=3 a 3.00E+05 ····· n=4 a 2.00E+05 - - n=5 - · - n=6 1.00E+05 **- - n**=7 - n=8 0.00E+00 10 20 30 40 50 60 70 0

 $(^{m P})$  شکل ۸- تغییرات بار بحرانی کمانش با زاویه تقویت کنندهها ( $^{m P}$ ) برای استوانه مشبک با پوسته بیرونی و درونی با شرط مرزی دو سر m=1 تکیهگاه گیردار برای شکل مودهای نظیر

#### ۲-۷-سطح مقطع تقويت كنندهها

اثر سطح مقطع ریبها (<sup>A</sup>) بر روی بار بحرانی کمانش استوانهای کامپوزیتی مشبک با پوسته بیرونی و درونی قابلتوجه بوده و به شرح زیر مورد بررسی قرارگرفته است. اگر مشخصات شبکه تقویتکنندهها نیز به شرح زیر باشد:

$$a = 0.2$$
  $\phi = 30$   $b = \frac{a}{\tan \phi}$   
 $E_l = 138$  Gpa  $A = variable$ 

در شکلهای ۹ و ۱۰ تغییرات بار بحرانی کمانش با سطح مقطع ریبها برای ساختار مشبک با پوسته بیرونی و درونی با شرط مرزی دو سر تکیهگاه ساده و گیردار برای شکل مودهای نظیر ۱ = *m*و ۱ های مختلف آورده شده است. در تمامی شکل مودها برای هر دو شرط ازای آن فشار بحرانی کمانش به بیشینه مقدار خود می سد. همچنین تغییرات پارامتر ۸ نیز میتواند موجب تغییر در توالی شکل مودها تعردد که محل تلاقی منحنیها در هر نمودار نشان دهنده این مسئله روسته، مود کمانش سازه را به سمت کمانش پوسته سوق می دهد. در محدوده کمانش کلی سازه و کمانش موضعی تقویت کنندهها، با افزایش سطح مقطع تقویت کنندهها بار بحرانی افزایش می باید اما شر آن از اثر

افزایش وزن سازه کمتر است و درنتیجه بار بحرانی ویژه سازه با کاهش مواجه می شود.



شکل ۹- تغییرات بار بحرانی کمانش با سطح مقطع تقویت کنندهها (A) برای استوانه مشبک با پوسته بیرونی و درونی با شرط مرزی دو m=1 سر تکیهگاه ساده برای شکل مودهای نظیر

 $\begin{array}{c} 7.00E+05\\ 6.00E+05\\ 5.00E+05\\ \hline \\ & 4.00E+05\\ 2.00E+05\\ \hline \\ & 3.00E+05\\ \hline \\ & 0.00E+05\\ 0.00E+05\\ \hline \\ & 0.00E+00\\ \hline \\ & 0 \ 10 \ 20 \ 30 \ 40 \ 50 \ 60 \ 70\\ \hline \\ & A(mm^2) \end{array}$ 

شکل ۱۰- تغییرات بار بحرانی کمانش با سطح مقطع تقویتکنندهها (A) برای استوانه مشبک با پوسته بیرونی و درونی با شرط مرزی دو m = 1 سر تکیهگاه گیردار برای شکل مودهای نظیر

#### (a) اثر اندازه طول سلول مشبک (a)

در این بخش اثر اندازه طول سلول مشبک (a) بر روی بار بحرانی کمانش استوانهای کامپوزیتی مشبک با پوسته بیرونی و درونی مورد بررسی قرارگرفته است. مشخصات شبکه تقویت کنندهها نیز به شرح زیر است:

a = variable 
$$\phi = 30$$
  $b = \frac{a}{\tan \phi}$   
 $E_I = 138$  Gpa  $A = 30mm^2$ 

تغییرات بار بحرانی کمانش با اندازه طول سلول مشبک بـرای سـاختار مشبک با پوسته بیرونی و درونی با شرط مرزی دو سر تکیهگاه سـاده و

گیردار برای شکل مودهایی نظیر m = 1 در شکلهای ۱۱ و ۱۲ آورده شده است.

از نتایج بدست آمده، مشاهده میشود که در تمامی شکل مودها برای هر دو شرط مرزی موردنظر، با افزایش پارامتر اندازه طول سلول (<sup>a</sup>) بار بحرانی کمانش ابتدا افزایشیافته و سپس رو به کاهش می گذارد. درواقع میتوان یک مقدار مطلوب برای <sup>a</sup> تعیین نمود که به ازای آن فشار بحرانی کمانش به ماکزیمم مقدار خود می رسد. همچنین تغییرات پارامتر <sup>a</sup> نیز میتواند موجب تغییر در توالی شکل مودها گردد که

محل تلاقی منحنیها در هر نمودار نشاندهنده این مسئله است. بررسی نتایج نشان میدهد که برای تقویت پوسته، به تعداد حداقلی از تقویت کننده نیاز است و افزایش اندازه طول سلول تا قبل از رسیدن به مود کمانش موضعی تقویت کنندهها باعث افزایش سفتی معادل و بار بحرانی کمانش میشود که افزایش بیشتر فاصله باعث کمانش موضعی تقویت کنندهها و درنتیجه کاهش بار بحرانی و کمانش سازه می گردد. همین امر باعث تغییر در توالی مدها است.



شکل ۱۱- تغییرات بار بحرانی کمانش با طول سلول مشبک (a) برای استوانه مشبک با پوسته بیرونی و درونی با شرط مرزی دو سر تکیه-

گاه ساده برای شکل مودهای نظیر m = 1



شکل ۱۲- تغییرات بار بحرانی کمانش با طول سلول مشبک (a) برای استوانه مشبک با پوسته بیرونی و درونی با شرط مرزی دو سر تکیه-1 - 12

m=1 گاه گیردار برای شکل مودهای نظیر

## ۸-نتیجهگیری

در این مقاله کمانش استوانه مشبک با پوسته بیرونی و درونی تحت فشار خارجی و شرایط مرزی تکیهگاهی ساده و گیردار به روش گالرکین و شبیهسازی عددی اجزای محدود بررسی گردید. خلاصهای از نتایج به شرح ذیل است:

- کم بودن اختلاف نتایج روش تحلیلی و عددی نشان میدهد که روش تحلیلی از دقت قابل قبولی برخوردار است.
- با افزایش زاویه تقویت کنندهها مقدار بار بحرانی کمانش در تمامی مودها در نمودارها ابتدا افزایشیافته و سپس با افزایش بیشتر کاهش مییابد و با بررسی آن مشخص میشود که برای تقویت پوسته، به تعداد حداقلی از تقویت کننده نیاز است و افزایش زاویه تا قبل از رسیدن به مود کمانش موضعی تقویت کنندهها باعث افزایش سفتی

معادل و بار بحرانی کمانش میشود که با افزایش بیشتر زاویه باعث کمانش موضعی تقویت کنندهها و درنتیجه کاهش بار بحرانی و کمانش سازه می گردد.

- با افزایش سطح مقطع تقویت کنندهها (A) بار بحرانی کمانش در تمامی مودها ابتدا افزایشیافته و سپس با افزایش بیشتر کاهش مییابد. افزایش سطح مقطع تقویت کنندهها به ازای ضخامت یکسان پوسته مود کمانش سازه را به سمت کمانش پوسته سوق میدهد. در محدوده کمانش کلی سازه و کمانش موضعی تقویت کنندهها، با افزایش سطح مقطع تقویت کنندهها بار بحرانی افزایش مییابد اما اثر آن از اثر افزایش وزن سازه کمتر است و درنتیجه بار بحرانی ویژه سازه با کاهش مواجه میشود.
- با افزایش پارامتر طول سلول مشبک (<sup>4</sup>) بار بحرانی کمانش در تمامی مودها در نمودارها ابتدا افزایشیافته و سپس با افزایش بیشتر کاهش مییابد. درواقع میتوان یک مقدار مطلوب برای (<sup>4</sup>) تعیین نمود که به ازای آن فشار بحرانی کمانش به بیشینه مقدار خود میرسد. بررسی نتایج نشان میدهد که برای تقویت پوسته، به تعداد حداقلی از تقویت کننده نیاز است و افزایش طول سلول مشبک تا قبل از رسیدن به مود کمانش موضعی تقویت کنندهها باعث افزایش سفتی معادل و بار بحرانی کمانش میشود که افزایش بیشتر فاصله باعث کمانش موضعی تقویت کنندهها

#### ۹–پیشنهادها

•

برخی پیشنهادها جهت ادامه و تکمیل کار انجامشده عبارتاند از:

- تحلیل فرکانسی ساختار به روش گالرکین
- استفاده از روشهای تحلیلی دیگر جهت حل
- اثر دما بر بار بحرانی کمانش و فرکانس طبیعی

#### توضيحات مربوط به ماتريس سفتى انتقال يافته

رابطه (\*) ماتریس سفتی اصلاح شده تنش صفحه ای برای یک لامینت است.

$$Q_{ij} = \begin{bmatrix} Q_{11} & Q_{12} & 0 \\ Q_{12} & Q_{22} & 0 \\ 0 & 0 & Q_{66} \end{bmatrix}$$

$$Q_{11} = \frac{E_{11}^2}{E_{11} - v_{12}^2 E_{22}} , \quad Q_{12} = \frac{v_{12} E_{11} E_{22}}{E_{11} - v_{12}^2 E_{22}}$$

$$Q_{22} = \frac{E_{11} E_{22}}{E_{11} - v_{12}^2 E_{22}} , \quad Q_{66} = G_{12}$$
(\*)

Plane stress-reduced stiffness

 $\overline{\mathbf{Q}}_{ij} = \begin{bmatrix} \overline{\mathbf{Q}}_{11} & \overline{\mathbf{Q}}_{12} & \overline{\mathbf{Q}}_{16} \\ \overline{\mathbf{Q}}_{12} & \overline{\mathbf{Q}}_{22} & \overline{\mathbf{Q}}_{26} \\ \overline{\mathbf{Q}}_{16} & \overline{\mathbf{Q}}_{26} & \overline{\mathbf{Q}}_{66} \end{bmatrix}$ (\*\*)

یکچند لایه با زاویه الیاف است.

۱۰- مراجع [1] Vasiliev V. V., Barynin V. A. and Razin A. F., Anisogrid composite lattice structures–Development and aerospace

applications, Compos. Struct., Vol. 94, No. 3, pp. 1117–1127, 2012.
[2] A. C. Ugural, Stresses in Plates and Shells. McGraw-Hill,

 $\overline{Q_{11}} = Q_{11} \cos(\theta)^4 + 2(Q_{12} + 2Q_{66}) \cos(\theta)^2 \sin(\theta)^2 + Q_{22} \sin(\theta)^4$ 

 $\overline{Q_{22}} = Q_{11}\sin(\theta)^4 + 2(Q_{12} + 2Q_{66})\cos(\theta)^2\sin(\theta)^2 + Q_{22}\cos(\theta)^4$ 

 $\overline{Q_{12}} = \overline{Q_{21}} = Q_{12} \left( \cos(\theta)^4 + \sin(\theta)^4 \right) + \left( Q_{11} + Q_{22} - 4Q_{66} \right) \cos(\theta)^2 \sin(\theta)^2$ 

 $\overline{Q_{16}} = \overline{Q_{61}} = (Q_{11} - Q_{12} - 2Q_{66})\cos(\theta)^{3}\sin(\theta) - (Q_{22} - Q_{12} - 2Q_{66})\cos(\theta)\sin(\theta)^{3}$ 

 $\overline{\mathbf{Q}_{26}} = \overline{\mathbf{Q}_{62}} = (\mathbf{Q}_{11} - \mathbf{Q}_{12} - 2\mathbf{Q}_{66})\cos(\theta)\sin(\theta)^3 - (\mathbf{Q}_{22} - \mathbf{Q}_{12} - 2\mathbf{Q}_{66})\cos(\theta)^3\sin(\theta)$  $\overline{\mathbf{Q}_{66}} = (\mathbf{Q}_{11} + \mathbf{Q}_{22} - 2\mathbf{Q}_{12} - 2\mathbf{Q}_{66})\cos(\theta)^2\sin(\theta)^2 + \mathbf{Q}_{66}\left(\cos(\theta)^4 + \sin(\theta)^4\right)$ 

رابطه (\*\*) ماتریس ماتریس سفتی اصلاح شده تنش صفحه ای برای

[2] A. C. Ogurai, *Stresses in Flates and Snetts*. McGraw-rini, 1981.

[3] Jaunky N., Knight N. F. and Ambur D. R., Formulation of an improved smeared stiffener theory for buckling analysis of grid-stiffened composite panels, *Compos. Part B Eng.*, Vol. 27, No. 5, pp. 519–526, 1996.

[4] Kidane S., Li G., Helms J., Pang S.-S. and Woldesenbet E., Buckling load analysis of grid stiffened composite cylinders," *Compos. Part B Eng.*, Vol. 34, No. 1, pp. 1–9, 2003.

[5] Fan H., Yang L., Sun F. and Fang D., Compression and bending performances of carbon fiber reinforced lattice-core sandwich composites, *Compos. Part A Appl. Sci. Manuf.*, Vol. 52, pp. 118–125, 2013.

[6] Rathinam N. and Prabu B., Static buckling analysis of thin cylindrical shell with centrally located dent under uniform lateral pressure, *Int. J. Steel Struct.*, Vol. 13, No. 3, pp. 509–518, Sep. 2013.

[7] Zheng Q., Ju S. and Jiang D., Anisotropic mechanical properties of diamond lattice composites structures, *Compos. Struct.*, Vol. 109, pp. 23–30, 2014.

[8] Sun J., Xu X. and Lim C. W., Buckling of cylindrical shells under external pressure in a Hamiltonian system, *J. Theor. Appl. Mech.*, Vol. 52, No. 3, pp. 641–653, 2014.

[9] Sofiyev A. H. and Kuruoglu N., Buckling and vibration of shear deformable functionally graded orthotropic cylindrical shells under external pressures, *Thin-Walled Struct.*, Vol. 78, pp. 121–130, 2014.

[10] Fan H., Qu Z., Xia Z. and Sun F., Designing and compression behaviors of ductile hierarchical pyramidal lattice composites, *Mater. Des.*, Vol. 58, pp. 363–367, 2014.

[11] Satouri S., Kargarnovin M. H., Allahkarami F. and Asanjarani A., Application of third order shear deformation theory in buckling analysis of 2D-functionally graded cylindrical shell reinforced by axial stiffeners, *Compos. Part B Eng.*, Vol. 79, pp. 236–253, 2015.

[12] Sofiyev A. H., Buckling analysis of freely-supported functionally graded truncated conical shells under external pressures, *Compos. Struct.*, Vol. 132, pp. 746–758, 2015.

[13] V Lopatin A., Morozov E. V. and Shatov A. V., Buckling of uniaxially compressed composite anisogrid lattice plate with clamped edges, *Compos. Struct.*, vol. 157, pp. 187–196, 2016.

[14] Tu T. M. and Van Loi N., Vibration Analysis of Rotating Functionally Graded Cylindrical Shells with Orthogonal Stiffeners, *Lat. Am. J. Solids Struct.*, Vol. 13, No. 15, pp. 2952–2969, 2016.

[15] Reddy J. N., *Mechanics of laminated composite plates and shells: theory and analysis.* CRC press, 2004.

[16] Qatu M. S., Vibration of laminated shells and plates. Elsevier, 2004.

[17] Lopatin A. V and Morozov E. V, Buckling of the composite sandwich cylindrical shell with clamped ends under uniform external pressure, *Compos. Struct.*, Vol. 122, pp. 209–216, 2015.
[18] Lam K. Y. and Loy C. T., Influence of boundary conditions for a thin laminated rotating cylindrical shell, *Compos. Struct.*, Vol. 41, No. 3–4, pp. 215–228, 1998.
[19] www.performance-composite.com.